



Jiří Moučka
Petr Rádl

Matematika pro studenty ekonomie



- Lineární algebra
- Diferenciální a integrální počet
- Diferenciální rovnice
- Diferenční rovnice
- Teorie a 238 řešených příkladů

Upozornění pro čtenáře a uživatele této knihy

Všechna práva vyhrazena. Žádná část této tištěné či elektronické knihy nesmí být reprodukována a šířena v papírové, elektronické či jiné podobě bez předchozího písemného souhlasu nakladatele. Neoprávněné užití této knihy bude **trestně stíháno**.

Používání elektronické verze knihy je umožněno jen osobě, která ji legálně nabyla a jen pro její osobní a vnitřní potřeby v rozsahu stanoveném autorským zákonem. Elektronická kniha je datový soubor, který lze užívat pouze v takové formě, v jaké jej lze stáhnout s portálu. Jakékoliv neoprávněné užití elektronické knihy nebo její části, spočívající např. v kopírování, úpravách, prodeji, pronajímání, půjčování, sdělování veřejnosti nebo jakémkoliv druhu obchodování nebo neobchodního šíření je zakázáno! Zejména je zakázána jakákoliv konverze datového souboru nebo extrakce části nebo celého textu, umístování textu na servery, ze kterých je možno tento soubor dále stahovat, přitom není rozhodující, kdo takovéto sdílení umožnil. Je zakázáno sdělování údajů o uživatelském účtu jiným osobám, zasahování do technických prostředků, které chrání elektronickou knihu, případně omezují rozsah jejího užití. Uživatel také není oprávněn jakkoliv testovat, zkoušet či obcházet technické zabezpečení elektronické knihy.





Copyright © Grada Publishing, a.s.

Doc. RNDr. Jiří Moučka, Ph.D.
RNDr. Petr Rádl

Matematika pro studenty ekonomie

Vydala Grada Publishing, a.s.
U Průhonu 22, 170 00 Praha 7
tel.: +420 234 264 401, fax: +420 234 264 400
www.grada.cz
jako svou 4136. publikaci

Odborná recenze:
Prof. RNDr. Jan Chvalina, DrSc.
Doc. RNDr. Jaroslav Beránek, CSc.

Vydání odborné knihy schválila Vědecká redakce
nakladatelství Grada Publishing, a.s.

Odpovědný redaktor Petr Somogyi
Sazba Petr Somogyi
Počet stran 272
První vydání, Praha 2010
Vytiskly Tiskárny Havlíčkův Brod, a.s.

© Grada Publishing, a.s., 2010
Cover Photo © fotobanka allphoto

ISBN 978-80-247-3260-2 (tištěná verze)
ISBN 978-80-247-7512-8 (elektronická verze ve formátu PDF) © Grada Publishing, a.s. 2012

Upozornění

Všechna práva vyhrazena. Žádná část této publikace nesmí být eprodukována a používána v elektronické podobě, kopírována a nahrávána bez předchozího písemného souhlasu nakladatele.

Obsah

1. Lineární algebra	11
1.1 Základní pojmy z teorie množin	12
Cvičení	13
1.2 Vektorové prostory	14
1.2.1 Pojem vektorového prostoru	14
1.2.2 Aritmetický vektorový prostor	15
1.2.3 Podprostor vektorového prostoru	17
1.2.4 Lineární závislost a nezávislost vektorů	19
1.2.5 Báze a dimenze vektorového prostoru	20
Cvičení	22
1.3 Matice	24
1.3.1 Pojem matice	24
1.3.2 Základní operace s maticemi	27
1.3.3 Hodnota matice	29
1.3.4 Násobení matic	33
Cvičení	36
1.4 Determinanty	37
1.4.1 Pojem determinantu	37
1.4.2 Vlastnosti determinantů	40
1.4.3 Kondenzační metoda výpočtu determinantů	45
Cvičení	46
1.5 Soustavy lineárních rovnic	48
1.5.1 Základní pojmy	48
1.5.2 Řešitelnost soustavy lineárních rovnic	49
1.5.3 Metody řešení soustav lineárních rovnic	51
Cvičení	61
1.6 Maticová algebra	64
1.6.1 Inverzní matice	64
1.6.2 Maticové rovnice	67
Cvičení	69
2. Diferenciální počet funkcí jedné proměnné	71
2.1 Funkce. Vlastnosti funkcí	72
2.1.1 Definice funkce	72
2.1.2 Vlastnosti funkcí	75
2.1.3 Základní elementární funkce	80
2.1.4 Operace s funkcemi. Transformace grafu funkce	87
2.1.5 Polynom. Racionální funkce	90
Cvičení	95
2.2 Limita funkcí	96
2.2.1 Definice limity	96
2.2.2 Nevlastní limita	98
2.2.3 Výpočet limity	100
Cvičení	103

2.3 Spojitost funkcí	104
Cvičení.....	105
2.4 Derivace funkcí.....	106
2.4.1 Definice a geometrický význam derivace.....	106
2.4.2 Pravidla pro derivování	107
2.4.3 Derivace složených funkcí	110
2.4.4 Derivace implicitních funkcí. Derivace funkcí tvaru f^g	111
2.4.5 Derivace vyššího řádu.....	112
2.4.6 Diferenciál funkce.....	113
Cvičení.....	114
2.5 Užití derivací. Průběh funkce	116
2.5.1 L'Hospitalovo pravidlo	116
2.5.2 Monotónnost a extrémy funkce	119
2.5.3 Konvexnost, konkávnost. Inflexní body.....	124
2.5.4 Asymptoty grafu funkce.....	127
2.5.5 Průběh funkce	129
Cvičení.....	133
3. Diferenciální počet funkcí dvou proměnných	137
3.1 Pojem funkce dvou a více proměnných	138
3.1.1 Euklidovské prostory	138
3.1.2 Význačné body a množiny bodů v prostoru E_n	142
3.1.3 Definice funkce dvou a více proměnných	144
3.1.4 Grafické znázornění funkce dvou proměnných.....	146
Cvičení.....	148
3.2 Limita a spjitost funkcí dvou proměnných	149
3.2.1 Limita funkcí dvou proměnných	149
3.2.2 Spojitost funkcí dvou proměnných	153
Cvičení.....	153
3.3 Derivace funkcí dvou proměnných.....	154
3.3.1 Parciální derivace.....	154
3.3.2 Geometrický význam parciální derivace	156
3.3.3 Tečná rovina a normála plochy	157
3.3.4 Parciální derivace vyšších řádů	158
Cvičení.....	159
3.4 Extrémy funkcí dvou a více proměnných	160
3.4.1 Lokální extrémy funkcí dvou proměnných	160
3.4.2 Lokální extrémy funkcí tří proměnných	164
3.4.3 Vázané extrémy	165
3.4.3 Absolutní extrémy.....	168
Cvičení.....	171
4. Integrální počet funkcí jedné proměnné	173
4.1 Neurčitý integrál	174
4.1.1 Primitivní funkce a neurčitý integrál	174
4.1.2 Přímá integrace pomocí vzorců a úprav integrandu	175
4.1.3 Integrace racionální funkce	179
4.1.4 Substituční metoda.....	184

4.1.5 Metoda „per partes“	187
4.1.6 Integrace metodou neurčitých koeficientů	190
Cvičení	191
4.2 Určitý integrál	193
4.2.1 Definice a vlastnosti určitého integrálu	193
4.2.2 Výpočet určitého integrálu.....	196
4.2.3 Geometrické aplikace určitého integrálu.....	198
Cvičení	204
4.3 Nevlastní integrál.....	205
4.3.1 Integrál nevlastní vzhledem k mezi.....	205
4.3.2 Integrál nevlastní vzhledem k funkci.....	207
Cvičení	210
5. Diferenciální rovnice	211
5.1 Základní pojmy	212
Cvičení	214
5.2 Diferenciální rovnice 1. řádu	215
5.2.1 Diferenciální rovnice typu $y' = f(x)$	215
5.2.2 Diferenciální rovnice s proměnnými separovanými	216
5.2.3 Lineární diferenciální rovnice 1. řádu.....	218
Cvičení	221
5.3 Lineární diferenciální rovnice 2. řádu.....	222
5.3.1 Diferenciální rovnice typu $y'' = f(x)$	222
5.3.2 Zkrácená lineární diferenciální rovnice 2. řádu.....	223
5.3.3 Metoda variace konstant.....	226
5.3.4 Metoda neurčitých koeficientů.....	228
5.3.5 Skládání hlavních integrálů.....	231
Cvičení	232
6. Diferenční rovnice	235
6.1 Posloupnost. Diference posloupnosti.....	236
Cvičení	240
6.2 Diferenční rovnice	240
6.2.1 Základní pojmy.....	240
6.2.2 Lineární diferenční rovnice s konstantními koeficienty	242
Cvičení	249
Výsledky cvičení.....	251
Literatura	269
Rejstřík.....	271

O autorech

Doc. RNDr. Jiří Moučka, Ph.D.

Vystudoval odbornou matematiku na přírodovědecké fakultě UJEP v Brně (1974). V rámci doktorského postgraduálního studia na Masarykově univerzitě v Brně studoval vlastnosti diskretních algebraických struktur (1997). Touto problematikou se zabýval i ve své habilitační práci, která byla zaměřena na aplikaci diskretních matematických struktur pro modelování procesů (2002).

Pedagogicky působil na Fakultě ekonomiky obrany státu VVŠ PV ve Vyškově, na Fakultě ekonomiky a managementu Univerzity obrany v Brně a na Provozně ekonomické fakultě Mendelovy univerzity v Brně. Přednášel především matematiku pro studenty ekonomických specializací, operační analýzu a ekonomicko-matematické metody. Zpracoval řadu studijních textů a skript zaměřených na základní kurz vyšší matematiky, teorii her a lineární programování. Je autorem a spoluautorem několika desítek odborných článků v oblasti teorie algebraických hyperstruktur a matematického modelování. V současné době je proděkanem pro studijní a pedagogickou činnost na Fakultě ekonomiky a managementu Univerzity obrany v Brně.



RNDr. Petr Rádľ

Vystudoval Přírodovědeckou fakultu Masarykovy univerzity v Brně, obor matematika a deskriptivní geometrie (1972). Zde také v roce 1981 složil státní rigorózní zkoušku. Po absolvování základní vojenské služby je od roku 1973 zaměstnán na Mendelově univerzitě v Brně. Působil na Ústavu matematiky Lesnické a dřevařské fakulty, v letech 2004–2007 byl vedoucím tohoto ústavu.

Přednášel matematiku, konstruktivní geometrii a technické kreslení v různých studijních programech prezenční i kombinované formy studia na všech fakultách univerzity a je spoluautorem skript používaných ke studiu těchto předmětů. Řadu let byl garantem přijímacích zkoušek z matematiky na Mendelovu univerzitu a je vedoucím autorského kolektivu Sbírký příkladů z matematiky pro přijímací řízení. Od roku 2008 působí na Ústavu statistiky a operačního výzkumu Provozně ekonomické fakulty a přednáší matematiku studentům této fakulty. Od roku 1992 externě přednáší technické kreslení na Přírodovědecké fakultě Masarykovy univerzity v Brně, kde je také členem komise pro státní závěrečné zkoušky ve studijním programu Matematika a Aplikovaná matematika.



Úvod

Znalost exaktních metod ekonomických teorií by měla v současné době patřit k nezbytné výbavě každého pracovníka na jakékoli úrovni ekonomické praxe. Z toho pro něj jednoznačně vyplývá nutnost seznámit se s jejich matematickými základy.

Stěžejním cílem autorů této učebnice, stejně jako cílem výuky matematiky na ekonomických fakultách, je poskytnout studentům základní znalosti vyšší matematiky využitelné při studiu navazujících ekonomicko-matematických předmětů a při studiu kvantitativních metod aplikovaných v odborných ekonomických disciplínách.

Učebnice je rozdělena do šesti kapitol, které na sebe logicky navazují. Pro úspěšné studium určité kapitoly je nezbytné zvládnutí látky z předchozích kapitol. Vždy se přitom požaduje znalost středoškolské matematiky v obvyklém rozsahu. V každé kapitole je formou definic a vět bez důkazů shrnuta potřebná teorie. Způsob výkladu je přitom přizpůsoben odbornému zaměření studentů, kteří nestudují matematiku jako takovou, ale potřebují ji umět vhodně využívat. Přímo v základním textu jsou probírané pojmy a metody ilustrovány množstvím řešených příkladů. Další úlohy, označené jako cvičení, jsou určeny k samostatnému řešení. Výsledky těchto cvičení jsou uvedeny na konci knihy. Definice, věty, příklady i obrázky jsou vždy označeny dvojicí číslic, z nichž první značí pořadové číslo kapitoly a druhá jejich pořadí uvnitř kapitoly. Značkou ■ jsou v textu kvůli větší přehlednosti označeny konce definic, vět a příkladů včetně jejich řešení.

Učebnice je určena především studentům prezenční i kombinované formy studia Provozně ekonomické fakulty Mendlovy univerzity v Brně a Fakulty ekonomiky a managementu Univerzity obrany v Brně. Její obsah jednoznačně koresponduje se stávajícím studijním plánem prvních dvou semestrů studia na zmíněných fakultách, kde oba autoři pedagogicky působí. Byla koncipována na základě skript a učebních textů, které jsou zaměřeny na dílčí části probírané problematiky a které byly používány při výuce základního kurzu matematiky na obou fakultách v posledním desetiletí. Zkušenosti z jejich používání, připomínky a názory jejich autorů i uživatelů byly při tvorbě této knihy využity a autoři za ně touto cestou srdečně děkují. Jedním z důležitých motivů vzniku předkládaného textu bylo shrnout celý obsah základního matematického kurzu do jediné učebnice, jejíž prostudování umožní studentům úspěšné zvládnutí předmětu Matematika.

Vzhledem k tomu, že mnohé další ekonomické fakulty v České republice mají ve svých studijních programech základní kurz vysokoškolské matematiky podobného obsahu i rozsahu, je možné, že po této učebnici sáhnou i studenti jiných vysokých škol, především ekonomického zaměření.

Všechny liché kapitoly napsal doc. RNDr. Jiří Moučka, Ph.D., autorem sudých kapitol je RNDr. Petr Rádl.

Za mnohé cenné rady a připomínky autoři děkují doc. RNDr. Josefu Kalasovi, CSc., RNDr. Ludmile Staré a RNDr. Milanu Vágnerovi.

KAPITOLA 1

Lineární algebra

Lineární algebra, jejíž základy se v této kapitole studují, se začala vytvářet jako samostatná matematická disciplína v 18. století, kdy byl zaveden pojem determinantu a ukázána metoda řešení soustavy n lineárních rovnic o n neznámých. V polovině 19. století se poprvé objevuje pojem matice a další metody řešení soustav lineárních rovnic. Lineární algebra však není pouze teoretickou matematickou disciplínou. Typická je její aplikovatelnost a široké použití v praxi. Bezprostředně je využíváno metod lineární algebry v lineárním programování, jež řeší celou řadu úloh ekonomického charakteru.

1.1 Základní pojmy z teorie množin

V úvodním odstavci uvádíme přehled základních pojmů teorie množin v míře nezbytně nutné pro pochopení všech dalších úvah. **Množinou** M rozumíme souhrn určitých objektů chápaný jako samostatný celek. Tyto objekty nazýváme **prvky množiny** a značíme a, b, x, y . Zápisem $a \in M$, resp. $a \notin M$ rozumíme, že a je, resp. a není prvkem množiny M . Pro každý objekt a a množinu M platí právě jedna z možností $a \in M$ nebo $a \notin M$. Množinu, která nemá žádný prvek, značíme symbolem \emptyset a říkáme jí **prázdná množina**. Množinu, která je souhrnem prvků b_1, \dots, b_n označujeme symbolem $\{b_1, \dots, b_n\}$.

Ze střední školy jsou dále známy tyto zápisy a jejich význam:

- $A = B$ – **rovnost** množin A, B ,
- $A \subseteq B$ – množina A je **podmnožina** množiny B ,
- $A \cap B$ – **průnik** množin A, B ,
- $A \cup B$ – **sjednocení** množin A, B ,
- $A - B$ – **rozdíl** množin A, B , tedy množina právě těch prvků $x \in A$, pro které platí $x \notin B$.

Nechť M_1, M_2 jsou dvě množiny. Množina všech uspořádaných dvojic (x_1, x_2) , kde $x_1 \in M_1, x_2 \in M_2$, se nazývá **kartézský součin** množin M_1, M_2 a značí se $M_1 \times M_2$. Jsou-li M_1, M_2 libovolné množiny, pak **binární relací** z množiny M_1 do množiny M_2 nazýváme každou podmnožinu kartézského součinu $M_1 \times M_2$.

Zobrazením f z množiny M_1 do množiny M_2 nazýváme každou binární relaci $f \subseteq M_1 \times M_2$ takovou, že každému prvku $x_1 \in M_1$ je přiřazen nejvýše jeden prvek $x_2 \in M_2$ s vlastností $(x_1, x_2) \in f$. Je-li při zobrazení f z množiny M_1 do množiny M_2 každému prvku $x_1 \in M_1$ přiřazen právě jeden prvek $x_2 \in M_2$, mluvíme o **zobrazení f množiny M_1 do množiny M_2** . Jestliže při zobrazení f z množiny M_1 do množiny M_2 existuje ke každému prvku $x_2 \in M_2$ alespoň jeden prvek $x_1 \in M_1$ tak, že $(x_1, x_2) \in f$, mluvíme o **zobrazení f z množiny M_1 na množinu M_2** . Jestliže je při zobrazení f z množiny M_1 do množiny M_2 každému prvku $x_1 \in M_1$ přiřazen právě jeden prvek $x_2 \in M_2$ a ke každému prvku $x_2 \in M_2$ existuje alespoň jeden prvek $x_1 \in M_1$ tak, že $(x_1, x_2) \in f$, mluvíme o **zobrazení f množiny M_1 na množinu M_2** .

Důležitou roli v matematice i v jiných vědách hraje pojem operace. **Binární operací** v množině M rozumíme každé zobrazení, které každé uspořádané dvojici

$(a, b) \in M$ přiřazuje nejvýše jeden prvek $c \in M$. Označíme-li binární operaci (dále jen operace) symbolem \square , můžeme psát $a \square b = c$.

Operaci \square nazýváme **komutativní** právě tehdy, když pro každé prvky $a, b \in M$ platí $a \square b = b \square a$. Operaci \square nazýváme **asociativní** právě tehdy, když pro každé prvky $a, b, c \in M$ platí $(a \square b) \square c = a \square (b \square c)$. Existuje-li v množině M takový prvek e , že pro každé $x \in M$ platí rovnost $x \square e = e \square x = x$, nazývá se tento prvek **neutrální** vzhledem k operaci \square . Je-li e neutrální prvek vzhledem k operaci \square a existuje-li k prvku $a \in M$ prvek $\bar{a} \in M$ s vlastností $a \square \bar{a} = \bar{a} \square a = e$, nazýváme prvek \bar{a} **inverzní**, případně **opačný prvek** k prvku a na množině M .

Nejjednoduššími příklady komutativních a asociativních operací jsou běžné operace sčítání a násobení na množině \mathbf{N}_0 . Při operaci sčítání hraje roli neutrálního prvku číslo 0, při operaci násobení číslo 1. Inverzní prvek k žádnému číslu však v množině přirozených čísel neexistuje ani vzhledem k operaci sčítání, ani vzhledem k násobení. V množině reálných čísel jsou obě operace komutativní i asociativní a vzhledem k oběma operacím má každý prvek $a \in M$ inverzní prvek \bar{a} . Při sčítání je $\bar{a} = -a$, při násobení $\bar{a} = \frac{1}{a}$, neutrální prvky jsou opět 0 a 1.

S celou řadou jiných operací na různých množinách se budeme setkávat na dalších stranách této učebnice.

Pro označování základních číselných množin je všude použito pevných symbolů takto:

- \square \mathbf{N} – množina všech přirozených čísel,
- \square \mathbf{N}_0 – množina všech přirozených čísel včetně nuly,
- \square \mathbf{Z} – množina všech celých čísel,
- \square \mathbf{R} – množina všech reálných čísel,
- \square \mathbf{R}^+ – množina všech reálných kladných čísel,
- \square \mathbf{C} – množina všech komplexních čísel.

Cvičení

1.1 Rozhodněte, která tvrzení jsou pravdivá.

- a) $\mathbf{Z} \subseteq \mathbf{R}$, b) $\mathbf{N} \subseteq \mathbf{Z}$, c) $\mathbf{N} \subseteq \mathbf{R}$, d) $\mathbf{N} \cup \mathbf{Z} = \mathbf{R}$, e) $\mathbf{N} \cup \mathbf{Z} = \mathbf{Z}$, f) $\mathbf{N} \cap \mathbf{R} = \mathbf{R}$,
g) $\mathbf{N} \cap \mathbf{R} = \mathbf{N}$, h) $\mathbf{N} - \mathbf{R} = \emptyset$, i) $\mathbf{N} - \mathbf{N} = \emptyset$, j) $\mathbf{N} - \mathbf{R} = \mathbf{R} - \mathbf{N}$. k) $1 \in \mathbf{N} \cap \mathbf{Z}$,
l) $1 \in \mathbf{Z} - \mathbf{N}$.

1.2 Pro množiny $A = \{a, b, c, d\}$, $B = \{d, e, f\}$ sestrojte uvedené množiny.

- a) $A \cap B$, b) $B \cap A$, c) $A \cup B$, d) $B \cup A$, e) $A - B$, f) $B - A$,
g) $A \times B$, h) $B \times A$.

1.2 Vektorové prostory

1.2.1 Pojem vektorového prostoru

Definice 1.1 Množina V libovolných prvků, které značíme $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \dots, \mathbf{x}, \mathbf{y}$ a říkáme jim vektory, se nazývá **vektorový prostor**, jestliže:

- Je dáno zobrazení $V \times V \rightarrow V$, jež každé uspořádané dvojici vektorů $(\mathbf{a}, \mathbf{b}) \in V \times V$ přiřazuje vektor $\mathbf{a} + \mathbf{b} \in V$ tak, že pro každé vektory $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c} \in V$ platí axiomy:

$$(A1) \mathbf{a} + \mathbf{b} = \mathbf{b} + \mathbf{a},$$

$$(A2) \mathbf{a} + (\mathbf{b} + \mathbf{c}) = (\mathbf{a} + \mathbf{b}) + \mathbf{c},$$

(A3) existuje vektor $\mathbf{o} \in V$ takový, že pro každý vektor $\mathbf{a} \in V$ platí $\mathbf{a} + \mathbf{o} = \mathbf{a}$,

(A4) ke každému vektoru $\mathbf{a} \in V$ existuje vektor $-\mathbf{a} \in V$ tak, že platí $\mathbf{a} + (-\mathbf{a}) = \mathbf{o}$.

Toto zobrazení se nazývá **sčítání** na množině V a vektor $\mathbf{a} + \mathbf{b}$ je **součet** vektorů \mathbf{a}, \mathbf{b} .

- Je dáno zobrazení $\mathbf{R} \times V \rightarrow V$, které každé uspořádané dvojici $(r, \mathbf{a}) \in \mathbf{R} \times V$ přiřazuje vektor $r\mathbf{a} \in V$ tak, že pro každá reálná čísla $r, s \in \mathbf{R}$ a každé vektory $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in V$ platí axiomy:

$$(A5) 1\mathbf{a} = \mathbf{a},$$

$$(A6) r(s\mathbf{a}) = rs(\mathbf{a}),$$

$$(A7) (r+s)\mathbf{a} = r\mathbf{a} + s\mathbf{a},$$

$$(A8) r(\mathbf{a} + \mathbf{b}) = r\mathbf{a} + r\mathbf{b}.$$

Toto zobrazení se nazývá **násobení** vektoru **reálným číslem** a vektor $r\mathbf{a}$ se nazývá **reálný násobek** vektoru \mathbf{a} . ■

Místo pojmu vektorový prostor se lze v literatuře setkat také s názvem **lineární prostor**.

Podle uvedené definice je možné vektorový prostor formálně chápat jako trojici $(V, +, \cdot)$, tedy množinu V , na níž jsou zavedeny operace sčítání vektorů a násobení vektoru reálným číslem.

Operace sčítání je na množině V **komutativní** a **asociativní** – axiomy (A1) a (A2), množina V je neprázdná, neboť podle axiomu (A3) obsahuje vektor \mathbf{o} . Vektor \mathbf{o} se nazývá **nulový vektor**, vektor $-\mathbf{a}$ z axiomu (A4) je **vektor opačný** k vektoru \mathbf{a} . Násobení vektoru reálným číslem je podle axiomu (A6) **asociativní** a podle axiomů (A7), (A8) pro ně platí **distributivní** zákony.

Definice vektorového prostoru je značně obecná. Této definici vyhovuje celá řada množin s vhodně definovanými operacemi. Vektorovými prostory jsou například:

- a) Množina všech reálných posloupností s obvyklým sčítáním a násobením čísel, tedy $\{\mathbf{a}_n + \mathbf{b}_n\} = \{\mathbf{a}_n\} + \{\mathbf{b}_n\}, \{r\mathbf{a}_n\} = r\{\mathbf{a}_n\}$.
- b) Množina všech funkcí definovaných na libovolné neprázdné množině spolu s obvyklým sčítáním funkcí a násobením funkce reálným číslem, tedy $(f + g)(x) = f(x) + g(x), (rf)(x) = r f(x)$.

- c) Množina všech konvergentních posloupností.
- d) Množina všech řešení homogenní soustavy lineárních rovnic.
- e) Množina všech matic stejného typu.

Rovněž pojem vektoru jakožto prvku vektorového prostoru je v tomto pojetí velmi obecný. Vektorem může být uspořádaná n -tice reálných čísel, ale také reálná funkce, reálná posloupnost, matice, reálné číslo apod.

Příklad 1.1 Uvažujme množinu všech přirozených čísel \mathbf{N} , na které definujeme součet přirozených čísel a reálný násobek přirozeného čísla obvyklým způsobem. Rozhodněme, zda množina \mathbf{N} spolu s operací reálného násobku je vektorový prostor.

Řešení Aby množina \mathbf{N} byla vektorovým prostorem, musí podle definice vektorového prostoru platit:

- a) Pro všechny vektory \mathbf{a} , \mathbf{b} z množiny \mathbf{N} je jejich součet $\mathbf{a} + \mathbf{b}$ opět vektor z \mathbf{N} , tedy množina \mathbf{N} je uzavřená vzhledem ke sčítání.
- b) Pro každé $r \in \mathbf{R}$ je $r\mathbf{a} \in \mathbf{N}$, tedy množina \mathbf{N} , je uzavřená vzhledem k násobení reálným číslem.
- c) V množině \mathbf{N} platí axiomy (A1) až (A8).

Zatímco podmínka a) je zřejmě splněna, podmínka b) splněna není, neboť např. pro $r = -1$, $\mathbf{a} = 2$ neplatí $r\mathbf{a} \in \mathbf{N}$ a tedy množina \mathbf{N} není uzavřená vůči násobení reálným číslem. Množina přirozených čísel \mathbf{N} s obvykle definovanými operacemi tedy není vektorový prostor. ■

1.2.2 Aritmetický vektorový prostor

Definice 1.2 Uspořádanou n -tici reálných čísel $\mathbf{a} = (a_1, \dots, a_n)$, $n \in \mathbf{N}$, nazýváme **n -rozměrným aritmetickým vektorem**. Reálná čísla a_1, a_2, \dots, a_n nazýváme souřadnicemi aritmetického vektoru \mathbf{a} . ■

Definice 1.3 **Součtem aritmetických vektorů** $\mathbf{a} = (a_1, \dots, a_n)$ a $\mathbf{b} = (b_1, \dots, b_n)$ nazýváme aritmetický vektor $\mathbf{a} + \mathbf{b} = (a_1 + b_1, \dots, a_n + b_n)$. ■

Příklad 1.2 Pro aritmetické vektory $\mathbf{a} = (-1, 6, 14)$ a $\mathbf{b} = (1, -17, -13)$ je jejich součtem aritmetický vektor $\mathbf{a} + \mathbf{b} = (0, -11, 1)$. ■

Definice 1.4 Nechť $r \in \mathbf{R}$. **Reálným r -násobkem aritmetického vektoru** $\mathbf{a} = (a_1, \dots, a_n)$ je aritmetický vektor $r\mathbf{a} = (ra_1, \dots, ra_n)$. ■

Příklad 1.3 Pro aritmetické vektory $\mathbf{a} = (-1, 6)$, $\mathbf{b} = (2, -4)$ platí $5\mathbf{a} + 3\mathbf{b} = (1, 18)$. ■

Definice 1.5 **Opačným aritmetickým vektorem** k aritmetickému vektoru $\mathbf{a} = (a_1, \dots, a_n)$ nazýváme aritmetický vektor $-\mathbf{a} = (-a_1, \dots, -a_n)$. **Rozdílem aritmetických vektorů** $\mathbf{a} - \mathbf{b}$ rozumíme součet aritmetického vektoru $\mathbf{a} = (a_1, \dots, a_n)$ a aritmetického vektoru opačného k aritmetickému vektoru $\mathbf{b} = (b_1, \dots, b_n)$, tedy $\mathbf{a} - \mathbf{b} = \mathbf{a} + (-\mathbf{b}) = (a_1, \dots, a_n) + (-b_1, \dots, -b_n) = (a_1 - b_1, \dots, a_n - b_n)$. ■

Definice 1.6 Aritmetický vektor \mathbf{o} , jehož všechny souřadnice jsou rovny nule, tedy $\mathbf{o} = (0, \dots, 0)$, nazýváme **nulovým aritmetickým vektorem**. ■

Označme nyní symbolem V_n množinu všech n -rozměrných aritmetických vektorů.

Věta 1.1 Jestliže na množině V_n definujeme součet aritmetických vektorů z V_n a reálný násobek aritmetického vektoru z V_n vztahy

$$\mathbf{a} + \mathbf{b} = (a_1 + b_1, \dots, a_n + b_n), \quad r\mathbf{a} = (ra_1, \dots, ra_n),$$

pak V_n je vektorový prostor. ■

Definice 1.7 Množina V_n všech aritmetických vektorů, na které jsou definovány operace sčítání vektorů a násobení vektoru reálným číslem vztahy

$$\mathbf{a} + \mathbf{b} = (a_1 + b_1, \dots, a_n + b_n) \text{ a } r\mathbf{a} = (ra_1, \dots, ra_n),$$

se nazývá n -rozměrný **aritmetický vektorový prostor**. ■

Z definice aritmetického vektorového prostoru a předcházející věty je zřejmé, že každý aritmetický vektorový prostor je vektorovým prostorem ve smyslu definice 1.2 a stejně tak každý aritmetický vektor je vektorem.

Mezi dvěma aritmetickými vektory $\mathbf{a} = (a_1, \dots, a_n)$, $\mathbf{b} = (b_1, \dots, b_n)$ definujeme vztahy následujícími definicemi:

Definice 1.8 Řekneme, že aritmetický vektor $\mathbf{a} = (a_1, \dots, a_n)$ je **roven** aritmetickému vektoru $\mathbf{b} = (b_1, \dots, b_n)$ a píšeme $\mathbf{a} = \mathbf{b}$, jestliže platí $a_j = b_j$ pro každé $j \in \{1, \dots, n\}$. ■

Definice 1.9 Řekneme, že aritmetický vektor $\mathbf{a} = (a_1, \dots, a_n)$ **dominuje** aritmetický vektor $\mathbf{b} = (b_1, \dots, b_n)$ a píšeme $\mathbf{a} \geq \mathbf{b}$, jestliže platí $a_j \geq b_j$ pro každé $j \in \{1, \dots, n\}$, a přitom platí $a_j > b_j$ pro alespoň jedno $j \in \{1, \dots, n\}$. ■

Definice 1.10 Řekneme, že aritmetický vektor $\mathbf{a} = (a_1, \dots, a_n)$ **ostře dominuje** aritmetický vektor $\mathbf{b} = (b_1, \dots, b_n)$ a píšeme $\mathbf{a} > \mathbf{b}$, jestliže platí $a_j > b_j$ pro každé $j \in \{1, \dots, n\}$. ■

Příklad 1.4 Uvažujeme aritmetické vektory $\mathbf{a} = (3, -1, 7)$, $\mathbf{b} = (1, -3, 7)$, $\mathbf{c} = (2, -2, 2)$. Aritmetický vektor \mathbf{a} dominuje aritmetický vektor \mathbf{b} , aritmetický vektor \mathbf{a} pak ostře dominuje aritmetický vektor \mathbf{c} . Mezi aritmetickými vektory \mathbf{b} a \mathbf{c} neplatí žádný z výše uvedených vztahů. ■

Je důležité si uvědomit, že nerovnost $\mathbf{x} \geq \mathbf{o}$ značí $x_1 \geq 0, \dots, x_n \geq 0$, kde přitom alespoň pro jedno $j \in \{1, \dots, n\}$ platí $x_j > 0$ a obdobně $\mathbf{x} > \mathbf{o}$ vyjadřuje vztahy $x_1 > 0, \dots, x_n > 0$. Tento způsob zápisu je obvyklý například v ekonomicko-matematických metodách.

Na několika místech bude v následujícím výkladu použit pojem skalárního součinu vektorů.

Definice 1.11 **Skalárním součinem** aritmetických vektorů $\mathbf{a} = (a_1, \dots, a_n)$ a $\mathbf{b} = (b_1, \dots, b_n)$ rozumíme číslo $\mathbf{ab} = a_1b_1 + a_2b_2 + \dots + a_nb_n$. ■

1.2.3 Podprostor vektorového prostoru

Definice 1.12 Necht' V je vektorový prostor, W neprázdná podmnožina množiny V . Řekneme, že množina W je **podprostor vektorového prostoru** V a píšeme $W \subset V$, jestliže platí:

(1) Pro každou dvojici vektorů $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in W$ je $\mathbf{a} + \mathbf{b} \in W$.

(2) Pro každé reálné číslo $r \in \mathbf{R}$ a každý vektor $\mathbf{a} \in W$ je $r\mathbf{a} \in W$. ■

Podprostor W vektorového prostoru V je vždy vektorovým prostorem. Vyplyvá z toho, že v podprostoru W platí axiomy (A1)–(A8) a podle podmínek (1) a (2) z definice podprostoru je množina W uzavřená vzhledem k operacím sčítání vektorů a násobení vektoru reálným číslem.

Necht' \mathbf{o} je nulový vektor vektorového prostoru V . Jednoprvková množina obsahující pouze nulový vektor, tedy množina $\{\mathbf{o}\}$ je podprostor vektorového prostoru V . Množina $\{\mathbf{o}\}$ se nazývá **triviální vektorový prostor**. Triviální vektorový prostor je jediný vektorový prostor, který má konečný počet prvků (obsahuje-li vektorový prostor alespoň jeden nenulový vektor, pak obsahuje současně všechny reálné násobky tohoto vektoru a těch je nekonečný počet).

Ve smyslu shora uvedené definice je podprostorem libovolného vektorového prostoru V také celý vektorový prostor V .

Definice 1.13 Necht' $\mathbf{a}, \mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k$ jsou prvky vektorového prostoru V . Řekneme, že vektor \mathbf{a} je **lineární kombinací** vektorů $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k$, jestliže existují reálná čísla c_1, \dots, c_k taková, že platí $\mathbf{a} = c_1\mathbf{a}_1 + \dots + c_k\mathbf{a}_k$. Čísla c_1, \dots, c_k se nazývají **koeficienty lineární kombinace**. ■

Příklad 1.5 Nulový vektor \mathbf{o} je lineární kombinací libovolné skupiny vektorů $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k$ z vektorového prostoru V , protože platí $\mathbf{o} = 0\mathbf{a}_1 + \dots + 0\mathbf{a}_k$. Lineární kombinace vektorů, ve které jsou všechny koeficienty rovny nule, se nazývá **triviální lineární kombinace**. ■

Příklad 1.6 Zjistěme, zda vektor $\mathbf{a} = (2, 1, 6)$ je lineární kombinací vektorů $\mathbf{a}_1 = (4, 0, -1)$ a $\mathbf{a}_2 = (2, 0, 5)$.

Řešení Podle definice lineární kombinace je třeba najít reálná čísla c_1, c_2 tak, aby platilo

$$\mathbf{a} = c_1\mathbf{a}_1 + c_2\mathbf{a}_2.$$

Po dosazení souřadnic vektorů $\mathbf{a}, \mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2$ do této rovnice obdržíme

$$(2, 1, 6) = (4c_1 + 2c_2, 0c_1 + 0c_2, -1c_1 + 5c_2).$$

Podle definice rovnosti aritmetických vektorů to znamená, že platí

$$2 = 4c_1 + 2c_2,$$

$$1 = 0c_1 + 0c_2,$$

$$6 = -1c_1 + 5c_2.$$

Zřejmě neexistují žádná reálná čísla c_1, c_2 vyhovující této soustavě rovnic (viz druhá rovnice), proto vektor \mathbf{a} není lineární kombinací vektorů $\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2$. ■

Pojem lineární kombinace vektorů nám umožňuje demonstrovat další příklad podprostoru vektorového prostoru V . Uvažujme vektory $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k$ z vektorového prostoru V . Označme $[\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k]$ množinu všech lineárních kombinací vektorů $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k$, tedy $[\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k] = \{\mathbf{a} \in V; \mathbf{a} = c_1\mathbf{a}_1 + \dots + c_k\mathbf{a}_k, c_1, \dots, c_k \in \mathbf{R}\}$.

Definice 1.14 Necht' $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k$ jsou vektory z vektorového prostoru V . Množina $[\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k]$ všech lineárních kombinací vektorů $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k$ se nazývá **lineární obal** množiny vektorů $\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k\}$. ■

Věta 1.2 Jsou-li $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k$ vektory z vektorového prostoru V , pak je jejich lineární obal $[\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k]$ podprostor vektorového prostoru V . ■

Lineární obal $[\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k]$ je podprostor vektorového prostoru a jako takový je sám vektorovým prostorem. Vektorový prostor $[\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k]$ je zřejmě „nejmenší“ vektorový prostor obsahující všechny vektory $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k$.

Definice 1.15 Necht' $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k$ jsou vektory z vektorového prostoru V . Jestliže každý vektor $\mathbf{a} \in V$ je lineární kombinací vektorů $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k$, říkáme, že vektorový prostor V je **generován** vektory $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k$ a této množině vektorů říkáme **množina generátorů** vektorového prostoru V . ■

Z uvedené definice vyplývá, že množina vektorů $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k$ je množinou generátorů vektorového prostoru V právě tehdy, když platí $V = [\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k]$.

Triviální vektorový prostor je generován nulovým vektorem \mathbf{o} .

Příklad 1.7 Dvojice vektorů $\mathbf{j}_1 = (1, 0)$, $\mathbf{j}_2 = (0, 1)$ je množinou generátorů aritmetického vektorového prostoru V_2 . Snadno ověříme, že libovolný vektor $\mathbf{a} = (a_1, a_2)$ lze vyjádřit jako lineární kombinaci vektorů $\mathbf{j}_1, \mathbf{j}_2$ ve tvaru $\mathbf{a} = a_1\mathbf{j}_1 + a_2\mathbf{j}_2$. ■

Příklad 1.8 Rozhodněme, zda vektory $\mathbf{x} = (1, -3)$, $\mathbf{y} = (-1, 4)$ jsou množinou generátorů aritmetického vektorového prostoru V_2 .

Řešení Vektory \mathbf{x}, \mathbf{y} generují prostor V_2 , jestliže pro každý vektor $\mathbf{a} = (a_1, a_2)$ existují reálná čísla c_1, c_2 tak, že platí $\mathbf{a} = c_1\mathbf{x} + c_2\mathbf{y}$.

Po dosazení souřadnic vektorů $\mathbf{a}, \mathbf{x}, \mathbf{y}$ do předchozího vztahu obdržíme soustavu dvou lineárních rovnic o dvou neznámých c_1, c_2 :

$$\begin{aligned} a_1 &= c_1 - c_2, \\ a_2 &= -3c_1 + 4c_2. \end{aligned}$$

Vynásobíme-li první rovnici čtyřmi a obě rovnice sečteme, získáme $c_1 = 4a_1 + a_2$.

Obdobně po vynásobení první rovnice třemi a následném sečtení máme

$$c_2 = 3a_1 + a_2.$$

Protože každý vektor $\mathbf{a} = (a_1, a_2)$ z V_2 je možné napsat ve tvaru $\mathbf{a} = c_1\mathbf{x} + c_2\mathbf{y} = (4a_1 + a_2)\mathbf{x} + (3a_1 + a_2)\mathbf{y}$, je prostor V_2 generován vektory \mathbf{x}, \mathbf{y} . ■

Příklad 1.9 Množinou generátorů vektorového prostoru V_2 jsou také vektory $\mathbf{x} = (3, 0)$, $\mathbf{y} = (5, 1)$, $\mathbf{z} = (0, 4)$, neboť pro každý vektor $\mathbf{a} = (a_1, a_2)$ platí např.

$$\mathbf{a} = \frac{1}{3}a_1\mathbf{x} + 0\mathbf{y} + \frac{1}{4}a_2\mathbf{z}. \quad \blacksquare$$

Z uvedených příkladů je vidět, že množina generátorů vektorového prostoru V není jediná a že dokonce ani počet generátorů není jednoznačně určen.

Bližší představu o množinách generátorů vektorového prostoru V dává následující věta.

Věta 1.3 Necht' $\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k\}$ je množina vektorů z vektorového prostoru V a $\{\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_q\}$ je množina vektorů, která vznikla z množiny vektorů $\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k\}$ jedním z následujících způsobů:

- změnou pořadí vektorů,
- násobením libovolného vektoru nenulovým reálným číslem,
- přičtením k libovolnému vektoru lineární kombinace ostatních vektorů,
- vynecháním vektoru, který je lineární kombinací ostatních,
- přidáním vektoru, který je lineární kombinací ostatních vektorů.

Jestliže množina vektorů $\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k\}$ tvoří množinu generátorů vektorového prostoru V , pak také množina vektorů $\{\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_q\}$ tvoří množinu generátorů vektorového prostoru V . ■

Z uvedené věty vyplývá, že každý netriviální vektorový prostor má nekonečně mnoho množin generátorů. Věta navíc uvádí seznam úprav, kterými můžeme z jedné množiny generátorů vektorového prostoru vytvořit jinou. S podobnými úpravami se v první kapitole knihy setkáme na více místech (hodnost matice, řešení soustav lineárních rovnic).

1.2.4 Lineární závislost a nezávislost vektorů

Definice 1.16 Necht' $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k$ jsou vektory z vektorového prostoru V . Řekneme, že vektory $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k$ jsou **lineárně závislé**, jestliže existují reálná čísla c_1, \dots, c_k , z nichž alespoň jedno je různé od nuly, taková, že platí $c_1\mathbf{a}_1 + \dots + c_k\mathbf{a}_k = \mathbf{o}$. V opačném případě se vektory $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k$ nazývají **lineárně nezávislé**. Mluvíme také o lineární závislosti, resp. lineární nezávislosti množiny vektorů $\{\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k\}$. ■

Vektory $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k$ jsou podle uvedené definice lineárně nezávislé právě tehdy, když ze všech jejich možných lineárních kombinací je nulovému vektoru \mathbf{o} rovna pouze jejich triviální lineární kombinace. Vektory $\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_k$ jsou pak lineárně závislé právě tehdy, když existuje současně nějaká jejich netriviální lineární kombinace, která je rovna nulovému vektoru \mathbf{o} .

Uvědomme si přitom, že pro $k = 1$, tedy v případě jednoho vektoru \mathbf{a}_1 , je tento vektor lineárně závislý právě tehdy, když je nulový. Pouze pro nulový vektor \mathbf{o} totiž platí rovnice $c_1\mathbf{o} = \mathbf{o}$, kde c_1 je různé od nuly. Nenulový vektor \mathbf{a}_1 je vždy lineárně nezávislý, neboť rovnice $c_1\mathbf{a}_1 = \mathbf{o}$ je splněna jen tehdy, když $c_1 = 0$.

Příklad 1.10 Rozhodněme, zda vektory $\mathbf{a}_1 = (-1, 3)$, $\mathbf{a}_2 = (2, 6)$ patřící do aritmetického vektorového prostoru V_2 jsou lineárně závislé či nezávislé.

Řešení Podle definice 1.16 je třeba zjistit, pro která reálná čísla c_1, c_2 je splněna rovnice $c_1\mathbf{a}_1 + c_2\mathbf{a}_2 = \mathbf{o}$.